

Cadac: Tous les corps sont supposés commutatifs. K et un corps, E et un K -espace vectoriel (ev) de dimension finie $n \geq 1$.

I. $GL(E), SL(E)$: définitions et premières propriétés.

Def. (1): Le groupe linéaire de E est l'ensemble des endomorphismes de E inversibles, noté $GL(E)$. $GL_n(K)$ est l'ensemble des matrices inversibles de $M_n(K)$.

Prop. (2): $(GL(E), \circ)$ (resp. $(GL_n(K), \cdot)$) est un sous-groupe de $\mathcal{L}(E)$ (resp. $M_n(K)$). La donnée d'une base de E induit un isomorphisme entre $GL(E)$ et $GL_n(K)$.

Prop./Def. (3): $\det: GL(E) \rightarrow (K^*, \cdot)$ est un morphisme de groupes surjectif. Son noyau $\{u \in GL(E) / \det u = 1\}$ est appelé groupe spécial linéaire, noté $SL(E)$.

Prop. (4): $SL(E) \triangleleft GL(E)$ et $GL(E) \simeq SL(E) \times K^*$

II. Action de $GL(E)/GL_n(K)$

1) Action par translation (à gauche)

Def. (5): $(P, \pi) \in GL_n(K) \times M_n(K) \mapsto P\pi$ est une action de groupe appelée action par translation.

Prop. (6): L'action par translation de $GL(E)$ sur l'ensemble des sev de E de même dimension est transitive.

Appli. (7): voir II pour une application

2) Action par conjugaison

Def. (8): $(P, \pi) \in GL_n(K) \times M_n(K) \mapsto P\pi P^{-1}$ est une action de groupe appelée action par conjugaison. Deux matrices dans une même orbite sont dites conjuguées. Elles représentent alors le même endomorphisme de K^n dans deux bases différentes.

Prop. (9): Le déterminant, le rang, la trace et le polynôme caractéristique sont des invariants pour cette action (dits invariants de similitude).

Prop. (10): Le polynôme caractéristique, le spectre (avec multiplicité) sont des invariants totaux de la restriction de l'action par conjugaison de $GL_n(K)$ sur $\mathcal{D}_n(K)$, ensemble des matrices diagonalisables.

Rq (11): Faux dans le cas général, $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ ne sont pas semblables.

Rq (12): Les théorèmes de réduction de Jordan et de Frobenius donnent respectivement les invariants totaux de similitude pour les matrices nilpotentes et tous les éléments de $\mathcal{D}_n(K)$.

3) Action par congruence car $(K) \neq 2$

Def. (13): $\mathcal{Y}_n(K) = \{\pi \in M_n(K) / \pi^2 = \pi\}$ est l'ensemble des matrices symétriques.

Def. (14): $(P, \pi) \in GL_n(K) \times \mathcal{Y}_n(K) \mapsto P\pi P$ est une action de groupe appelée action par congruence. Elle correspond à la formule de changement de base pour une forme quadratique sur K^n .

Notation (15): $K^2 = \{x^2, x \in K\}$ $K^{*2} = \{x^2, x \in K^*\}$

Th. (16): (Classification des formes quadratiques)

1) $K = \mathbb{C}$: $\pi \in \mathcal{Y}_n(\mathbb{C})$, $\pi_3(\pi) = n$. $\exists P \in GL_n(\mathbb{C}) / \pi = P \begin{pmatrix} I_n & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} P$.

$\pi, \eta \in \mathcal{Y}_n(\mathbb{C})$ sont congruentes ssi $\pi_3(\pi) = \pi_3(\eta)$.

2) $K = \mathbb{R}$: $\pi \in \mathcal{Y}_n(\mathbb{R})$, $\pi_3(\pi) = n$. $\exists P \in GL_n(\mathbb{R}), \exists! (p, q) \in \mathbb{N}^2 / p+q=n / \pi = P \begin{pmatrix} I_p & & \\ & -I_q & \\ & & 0 \end{pmatrix} P$. (p, q) est appelé signature de π , notée $\text{sgn}(\pi)$.

$\pi, \eta \in \mathcal{Y}_n(\mathbb{R})$ sont congruentes ssi $\text{sgn}(\pi) = \text{sgn}(\eta)$.

3) $K = \mathbb{F}_q$: Soit $\alpha \in \mathbb{F}_q, \alpha \notin \mathbb{F}_q^{*2}$. Il y a deux classes de congruence sur $\mathcal{Y}_n(\mathbb{F}_q) \cap GL_n(\mathbb{F}_q)$: I_n et $\begin{pmatrix} I_p & \\ & \alpha I_q \end{pmatrix}$.

Appli. (17): (Loi de réciprocité quadratique) $\frac{p-1}{2} \cdot \frac{q-1}{2}$

Soient p, q premiers impairs. Alors $\begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} \begin{pmatrix} q \\ p \end{pmatrix} = (-1)^{\frac{p-1}{2} \cdot \frac{q-1}{2}}$

III. Éléments de $GL(E)$ et $SL(E)$ - Générateurs

1) Homothéties

Def./Prop. (18): On dit que $u \in \mathcal{L}(E)$ est une homothétie s'il existe $\lambda \in K$ tel que $u = \lambda \text{id}$ ou $\text{id} = \text{id}_E$. On a alors $u \in GL(E) \Leftrightarrow \lambda \neq 0$ et $u \in SL(E) \Leftrightarrow \lambda^n = 1$.

Prop. (19): $u \in GL(E)$ est une homothétie ssi u laisse invariante toute droite vectorielle de E .

Autrement dit, l'ensemble des homothéties est l'intersection des stabilisateurs des droites vectorielles pour l'action par translation de $GL(E)$.

per]

25

1

122]

121

1

121

[12242]

250

254

[Per]

129

[12242]
303

[Per]

98

Th. (20): 1) Le centre Z de $GL(E)$ est formé des homothéties de rapport non nul. On a donc $Z \cong K^*$
 2) Le centre de $SL(E)$ est $Z \cap SL(E) = \{x \mapsto \lambda x, \lambda^n = 1\}$.

2) Transvections

Def. (21): Soit H un hyperplan de E et $\mathcal{D} \subset H$ une droite. $u \in \mathcal{L}(E)$ est une transvection d'hyperplan H et de droite \mathcal{D} si:

- 1) $u \neq \text{id}$ 2) $\forall x \in H, u(x) = x$ 3) $\forall x \in E, u(x) - x \in \mathcal{D}$

Prop. (22): Soit $u \in \mathcal{L}(E)$. Sont équivalentes:

- 1) u est une transvection 2) $\text{Ker}(u - \text{id})$ est un hyperplan et $(u - \text{id})^2 = 0$
 3) $\exists \varphi \in \mathcal{L}(E, K), \varphi \neq 0, \exists a \in \text{Ker}(\varphi) \setminus \{0\} / \forall x \in E, u(x) = x + \varphi(x)a$
 4) $\exists B$ base de $E / \text{ob}_{B,B} u = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \lambda & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{pmatrix}_i = T_{ij}(\lambda)$ ou $\begin{cases} \lambda \neq 1 \\ \lambda \neq 0 \end{cases}$

Req. (23): $T_{ij}(\lambda) \in SL(E)$ et $T_{ij}(\lambda)^{-1} = T_{ij}(-\lambda)$

Prop. (24): 1) Les transvections sont conjuguées dans $GL(E)$

2) Si $n \geq 3$, elles le sont également dans $SL(E)$.

Prop. (25): On suppose $n = 2$.

- 1) Toute matrice de transvection est conjuguée d'une matrice $\begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ où $\lambda \in K^*$
 2) Soient $\lambda, \mu \in K^*$. Alors $\Pi = \begin{pmatrix} 1 & \lambda \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ et $N = \begin{pmatrix} 1 & \mu \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ sont conjuguées dans $SL_2(K)$ ssi $\lambda/\mu \in K^{*2}$.

Prop. (26): Soit Z une transvection d'hyperplan H et de droite \mathcal{D} et $u \in GL(E)$. Alors uZu^{-1} est une transvection d'hyperplan $u(H)$ et de droite $u(\mathcal{D})$.

3) Dilatations

Def./Prop. (27): Soit H un hyperplan de E et $u \in GL(E)$ tel que $u|_H = \text{id}_H$.

Sont équivalentes:

- 1) $\det u = \lambda \neq 1$ 2) u admet une valeur propre $\lambda \neq 1$ et u est diagonalisable
 3) $\text{Im}(u - \text{id}) \not\subset H$
 4) dans une base convenable u a pour matrice $\begin{pmatrix} 1 & & & \\ & \ddots & & \\ & & \lambda & \\ & & & \ddots \end{pmatrix} = D_n(\lambda), \lambda \in K \setminus \{0, 1\}$

u est alors appelé dilatation d'hyperplan H , de droite \mathcal{D} et de rapport λ .
 On a de plus $\mathcal{D} = \text{Im}(u - \text{id})$ et $H = \text{Ker}(u - \text{id})$.

Notation (28): Pour $i \in \{1, \dots, n\}$, $D_i(\lambda) = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \lambda & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}_i$

4) Générateurs de $GL(E)$ et de $SL(E)$

Prop. (29): Soient $i \in \{1, \dots, n\}$, $\lambda \in K^*$ et $\pi \in \text{ob}_n(K)$. On a la correspondance:

opération	$T_{ij}(\lambda) \pi$	$\pi T_{ij}(\lambda)$	$D_i(\lambda) \pi$	$\pi D_i(\lambda)$
effet	$l_i \leftarrow l_i + \lambda l_j$	$c_j \leftarrow c_j + \lambda c_i$	$l_i \leftarrow \lambda l_i$	$c_i \leftarrow \lambda c_i$

Th. (30): 1) $SL(E)$ est engendré par les transvections

2) $u \in GL(E)$ est la composée de transvections et d'au plus une dilatation

Prop. (31): Si $|K| \geq 3$, $GL(E)$ est engendré par les dilatations.

IV. Sous-groupes de $GL(E)$

1) Sous-groupes finis

Def. (32): Soit $B = (e_1, \dots, e_n)$ la base canonique de K^n et $\sigma \in S_n$. On définit $u_\sigma \in \mathcal{L}(K^n)$ par $u_\sigma(e_i) = e_{\sigma(i)}$ pour $i \in \{1, \dots, n\}$.

La matrice de permutation associée est $P_\sigma = \text{ob}_{B,B} u_\sigma = (\delta_{i\sigma(j)})_{1 \leq i, j \leq n}$

Ex (34): $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = P_{(12)}$

Prop. (35): 1) $\forall \sigma \in S_n, u_\sigma \in GL(K^n)$ et $\det u_\sigma = \epsilon(\sigma)$

2) $\forall \sigma_1, \sigma_2 \in S_n, u_{\sigma_1 \sigma_2} = u_{\sigma_2} \circ u_{\sigma_1}$ et $u_{\sigma^{-1}} = u_{\sigma}^{-1}$

3) $\{u_\sigma, \sigma \in S_n\}$ est un sous-groupe fini de $GL(K^n)$ de cardinal $n!$

Appli. (36): (pivot de Gauss)

Soit $i \in \{1, \dots, n\}$ et $\pi \in \text{ob}_n(K)$. On a alors la correspondance:

$P_{(ij)} A : l_i \leftrightarrow l_j$ et $A P_{(ij)} : c_i \leftrightarrow c_j$.

L'algorithme du pivot de Gauss repose sur les matrices de transvections et de transpositions pour mettre $\pi \in \text{ob}_n(K)$ sous forme échelon.

Ex (37): $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{P_{(12)}, \Pi} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{T_{32}(-2), \Pi} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$

Cet algorithme permet de calculer le rang, le déterminant ($\Delta \det(p_{ij}) = -1$) et de résoudre un système d'équations linéaires.

Prop. (38): L'application $S_n \rightarrow GL_n(\mathbb{K})$ est un morphisme de groupes injectif $\sigma \mapsto P_\sigma$

Appli. (39): Démonstration de l'existence d'un p -Sylow pour un groupe fini.

Th. (40): (Burnside)

Tout sous-groupe d'exposant fini de $GL_n(\mathbb{C})$ est fini.

2) Groupe orthogonal

Def. (41): (E, \langle, \rangle) est dans cette partie un espace euclidien. On notera u^* l'adjoint de $u \in \mathcal{L}(E)$, et $\|\cdot\|$ la norme euclidienne sur E .

Def. (42): $u \in \mathcal{L}(E)$ est une isométrie si: $\langle u(x), u(y) \rangle = \langle x, y \rangle \quad \forall (x, y) \in E^2$.

Prop. (43): u conserve $\langle, \rangle \iff u$ conserve $\|\cdot\| \iff u^*u = \text{id}$

Def. (44): On notera $O(E)$ le groupe des isométries. $O(E)$ est un sous-groupe de $GL(E)$. On notera $SO(E) = \{u \in O(E) / \det u = 1\}$ le groupe spécial orthogonal qui est un sous-groupe de $SL(E)$.

Enfin, $O_n(\mathbb{R}) = \{M \in GL_n(\mathbb{R}) / {}^t M M = I_n\}$ et $SO_n(\mathbb{R}) = \{M \in O_n(\mathbb{R}) / \det M = 1\}$

Prop. (45): $u \in O(E)$ ssi il existe une base orthonormée \mathcal{B} (bon) de E telle que $\text{Mat}_{\mathcal{B}} u \in O_n(\mathbb{R})$.

Rappel (46): $\delta \in \mathcal{L}(E)$ est une symétrie si $\delta \neq \text{id}$ et $\delta^2 = \text{id}$. Si on pose $E^+ = \text{Ker}(\delta - \text{id})$ et $E^- = \text{Ker}(\delta + \text{id})$, on a alors $E = E^+ \oplus E^-$.

Prop. (47): Soit $\delta \in \mathcal{L}(E)$ une symétrie. δ est dite orthogonale si $\delta \in O(E)$. On a de plus $\delta \in O(E) \iff E^+ = (E^-)^\perp$.

Def. (48): 1) Une réflexion est une symétrie δ telle que $\dim E^- = 1$. C'est alors une dilatation de rapport -1 .

2) Un renversement est une symétrie orthogonale telle que $\dim E^- = 2$.

Th. (49): (générateurs de $O(E)$)

Soit $u \in O(E)$ et $\pi_u = \pi_u(u - \text{id})$. Alors:

- 1) u est la composée de π_u réflexions orthogonales
- 2) si u est la composée de π_u réflexions orthogonales, alors $\rho \geq \pi_u$.

Th. (50): (générateurs de $SO(E)$)

Soit $u \in SO(E)$. Si $n \geq 3$, alors u est la composée d'au plus n renversements.

Rq (51): Faux si $n=2$ ($-\text{id}$ est le seul renversement)

V. Éléments de topologie $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}

Prop. (52): $GL_n(\mathbb{K})$ est un ouvert dense dans $\mathcal{L}_n(\mathbb{K})$.

Rq (53): Si $(E, \|\cdot\|)$ est un espace de Banach, $GL_c(E)$ est toujours ouvert dans $\mathcal{L}_c(E)$ mais la densité n'est plus assurée.

Prop. (54): 1) $SL_n(\mathbb{R})$, $SL_n(\mathbb{C})$ et $GL_n(\mathbb{C})$ sont connexes par arcs.

2) $GL_n(\mathbb{R})$ admet deux composantes connexes: $GL_n^+(\mathbb{R})$ et $GL_n^-(\mathbb{R})$

Appli. (55): $\exp: \mathcal{L}_n(\mathbb{C}) \rightarrow GL_n(\mathbb{C})$ est surjective

Def. (56): $\mathcal{Y}_n^+(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{Y}_n(\mathbb{R}) / \forall x \in \mathbb{R}^n, {}^t x M x \geq 0\}$
 $\mathcal{Y}_n^{++}(\mathbb{R}) = \{M \in \mathcal{Y}_n(\mathbb{R}) / \forall x \in \mathbb{R}^n, {}^t x M x > 0\}$

Prop. (57): $O_n(\mathbb{R})$ est compact

Th. (58): (décomposition polaire)

$\mu: O_n(\mathbb{R}) \times \mathcal{Y}_n^{++}(\mathbb{R}) \rightarrow GL_n(\mathbb{R})$ est un homéomorphisme
 $(O, S) \mapsto OS$

Appli. (59): $\forall A \in GL_n(\mathbb{R}), \|A\|_2 = \sqrt{\rho({}^t A A)}$
 où $\|A\|_2 = \sup_{\|x\|_2=1} \|Ax\|_2$ et $\rho(M) = \max\{| \lambda |, \lambda \in \text{Sp}(M)\}$

Appli. (60): Tout sous-groupe compact de $GL_n(\mathbb{R})$ contenant $O_n(\mathbb{R})$ est $O_n(\mathbb{R})$ lui-même.

Prop. (61): $\exp: \mathcal{Y}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathcal{Y}_n^{++}(\mathbb{R})$ est un homéomorphisme

Coro (62): $GL_n(\mathbb{R})$ et $O_n(\mathbb{R}) \times \mathbb{R}^{\frac{n(n+1)}{2}}$ sont homéomorphes.

DVP2
104
105

[NHEUC]
116
[NHEUC]
26

[Za]
49

[NHEUC]
348

351

357

358

Références:

- [Ben] Berhuy, *Algèbre: le grand combat* (2^e éd.)
- [Pen] Penin, *Cours d'algèbre*
- [WZ02] Caldero, *Nouvelles histoires ... Tome 1*
- [HZ02] " , *Histoires ... Tome 1*
- [OA] Beck, *Objetif agrégation* (2^e éd.)
- [FAN2] Fraumoa, *Oraux X-ENS Algèbre 2*